

2017-04-24



5012612002-3XA2

DVP06XA-H3

Instruction Sheet

安 裝 說 明
安 装 说 明

Mixed Analog I/O Module

類比I/O混合模組

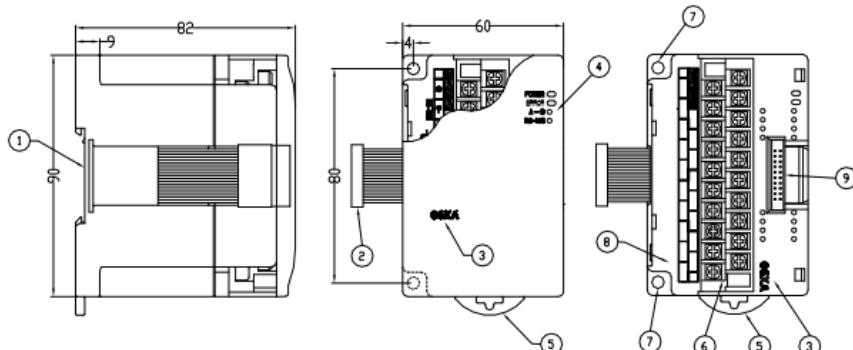
模拟I/O混合模块



Thank you for choosing the Delta DVP series PLC. Four channels on DVP06XA-H3 are able to receive analog input signals (voltages or currents), and convert them into 16-bit digital signals. Besides, two channels on DVP06XA-H3 can receive two pieces of 16-bit digital data from a CPU module, and convert the data into analog output signals (voltages or currents). Whether the analog input signals are voltage inputs or current inputs depends on the wiring. The voltage input range is ± 10 V DC. (The resolution is 312.5 μ V.) The current input range is ± 20 mA. (The resolution is 0.625 μ A). Whether the analog output signals are voltage outputs or current outputs also depends on the wiring. The voltage output range is ± 10 VDC. (The resolution is 312.5 μ V.) The current output range is 0~20mA. (The resolution is 0.625 μ A.)

- ✓ Please read this instruction sheet carefully before using the product.
- ✓ Switch off the power supply before wiring. Please do not touch the internal circuit until the power supply has been switched off for one minute.
- ✓ DVP06XA-H3 is an OPEN-TYPE device. It should be installed in a control cabinet free of airborne dust, humidity, electric shock and vibration. To prevent the non-maintenance staff from operating the product, or to prevent an accident from damaging the product, the control cabinet should be equipped with a safeguard. For example, the control cabinet is unlocked with a special tool or key.
- ✓ DO NOT connect the input AC power supply to any of I/O terminals; otherwise serious damage may occur. Check all the wiring again before switching on the power supply. Do NOT touch any terminals when the power supply is switched on.
- ✓ Make sure that the ground terminal \ominus is correctly grounded in order to prevent electromagnetic interference.

■ Product Profile & Dimensions



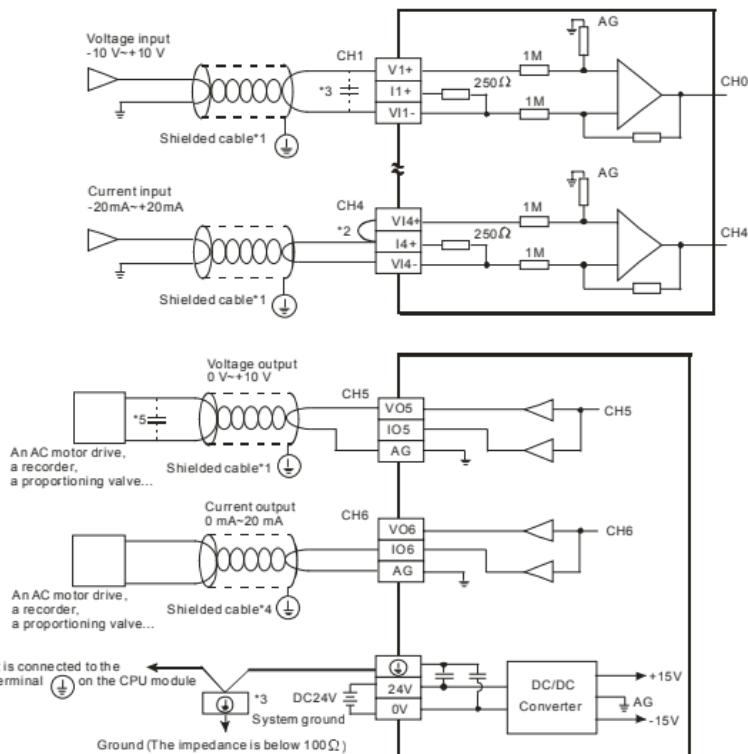
Unit: mm

1. Groove (35 mm)	6. Terminals
2. Connector	7. Mounting hole
3. Model name	8. Arrangement of I/O terminals
4. POWER, ERROR, and A/D LED indicators	9. Connector
5. Mounting hole	

■ I/O Terminal Layout

24V	0V	VI1-	V2+	I2+	VI3-	V4+	I4+	VO5	VO6
\ominus	V1+	I1+	VI2-	V3+	I3+	VI4-	I05	I06	AG

■ External Wiring



- *1: Please isolate the analog input from other power cables.
 - *2: If the module is connected to a current signal, the terminals V+ and I+ have to be short-circuited.
 - *3: If the ripple in the input voltage results in the noise interference with the wiring, please connect the module to the capacitor having a capacitance within the range between 0.1 μ F and 0.47 μ F with a working voltage of 25 V.
 - *4: Please isolate the analog output from other power cables.
 - *5: If the ripple is large for the input terminal of the load and results in the noise interference with the wiring, please connect the module to the capacitor having a capacitance within the range between 0.1 μ F and 0.47 μ F with a working voltage of 25 V.
 - *6: Please connect the terminal \ominus on a CPU module and the terminal \oplus on DVP06XA-H3 to a system ground, and then ground the system ground, or connect it to a distribution box.
- Note: Please do not wire the terminal \bullet .

■ Specifications

Analog-to-digital conversion	Voltage input	Current input
Supply voltage	24VDC (20.4VDC~28.8VDC) (-15%~+20%)	
Number of channels	4 channels	
Analog input range	$\pm 10V$	$\pm 20mA$
Conversion range	$\pm 32,000$	$\pm 32,000$
Resolution	16 bits ($1_{LSB} = 312.5\mu V$)	15 bits ($1_{LSB} = 0.625\mu A$)
Input impedance	Above 1MΩ	250Ω
Overall accuracy	$25^{\circ}C/77^{\circ}F: \pm 0.5\%$ of the input within the range $0\sim 55^{\circ}C/32\sim 131^{\circ}F: \pm 1\%$ of the input within the range	
Response time	1ms	
Isolation	The internal circuit is isolated from the analog outputs, but the channels are not isolated from one another.	
Average function	Users can store the numbers of values averaged in	

		CR#2~CR#5. Range: K1~K20.	
Self-diagnosis		Upper/Lower limit detection/Channel	
Digital-to-analog conversion		Voltage output	Current output
Number of channels		2 channels	
Analog output range		-10V~+10V	0~20 mA
Data range		-32,000~+32,000	0~32,000
Resolution		16 bits (312.5 µV)	15 bits (0.625 µA)
Overall accuracy		25°C/77°F: ±0.5% of the input within the range 0~55°C/32~131°F: ±1% of the input within the range	
Analog-to-digital conversion		Voltage output	Current output
Input impedance		0.5Ω or below	
Response time		1ms	
Maximum output current		20mA	-
Permissible load impedance		-	0~500Ω
Isolation		The internal circuit is isolated from the analog outputs, but the channels are not isolated from one another.	
Protection		The voltage output is equipped with the short circuit protection. However, users must notice that a long-term short circuit will damage the internal circuit. The current output can be an open circuit.	
Connection with a DVP-PLC CPU		The modules are numbered according to their distances from the CPU module. The numbers start from 0 to 7. Eight modules at most can be connected, and they do not occupy digital inputs/outputs.	

■ Other Specifications

Power specifications	
Rated maximum power consumption	24VDC (20.4VDC~28.8VDC) (-15% ~ +20%); 4.5W An external power supply supplies the DC voltage.
Environment specifications	
Operation/Storage	Operation: 0°C~55°C (temperature); 5~95% (humidity); pollution degree 2 Storage: -25°C~ 70°C (temperature), 5~95% (humidity)
Vibration/Shock resistance	International standards IEC 61131-2, IEC 68-2-6 (TEST Fc)/IEC 61131-2 & IEC 68-2-27 (TEST Ea)

■ Control Registers

CR#	Parameter address	Attribute		Register name	Description			
#0	H'50C8	O	R	Model	The model is defined by the system. The model of DVP06XA-H3 is H'6608. Users can read the model from the register by means of the program.			
#1	H'50C9	O	R/W	Input modes (CH1~CH4)	CH4	CH3	CH2	CH1
					Mode 0000: Voltage input (-10 V~+10V) Mode 0001: Voltage input (-5 V~+5 V) Mode 0010: Voltage input (1 V~+5 V) Mode 0011: Current input (4 mA~+20 mA) Mode 0100: Current input (-20 mA~+20 mA) Mode 1111: The channel is disabled.			
#2	H'50CA	O	R/W	Output modes (CH5~CH6)	Reserved	Reserved	CH6	CH5
					Mode 0000: Voltage output (-10 V~+10 V) Mode 0001: Voltage output (-5 V~+5 V) Mode 0010: Voltage output (1 V~+5 V) Mode 0011: Current output (4 mA~+20 mA) Mode 0100: Current output (0 mA~+20 mA) Mode 1111: The channel is disabled.			

CR#	Parameter address	Attribute	Register name	Description
#3	H'50CB	O R/W		Number of values averaged for CH1
#4	H'50CC	O R/W		Number of values averaged for CH2
#5	H'50CD	O R/W		Number of values averaged for CH3
#6	H'50CE	O R/W		Number of values averaged for CH4
CR#3~#6: Users can store the numbers of values averaged in these registers. Range: K1~K20, Default: K10.				
#7	H'50CF	X R		Average of signals received by CH1
#8	H'50D0	X R		Average of signals received by CH2
#9	H'50D1	X R		Average of signals received by CH3
#10	H'50D2	X R		Average of signals received by CH4
CR#7~#10: Users can store the averages of signals received by CH1~CH4 in these registers.				
#11	H'50D3	X R/W	Value sent by CH5	The values sent by CH5~CH6. Default: K0 Unit: LSB
#12	H'50D4	X R/W	Value sent by CH6	
#13	H'50D5	X R		Current Value received by CH1
#14	H'50D6	X R		Current Value received by CH2
#15	H'50D7	X R		Current Value received by CH3
#16	H'50D8	X R		Current Value received by CH4
CR#13~#16: the current values received by CH1~CH4 are stored in these registers.				
#18	H'50DA	O R/W		Offset used for calibrating the signal received by CH1
#19	H'50DB	O R/W		Offset used for calibrating the signal received by CH2
#20	H'50DC	O R/W		Offset used for calibrating the signal received by CH3
#21	H'50DD	O R/W		Offset used for calibrating the signal received by CH4
#22	H'50DE	O R/W		Offset used for calibrating the signal sent by CH5
#23	H'50DF	O R/W		Offset used for calibrating the signal sent by CH6
CR#18~#23: users can store the offsets in these registers. Default: K0, Unit: LSB.				
#24	H'50E0	O R/W		Gain used for calibrating the signal received by CH1
#25	H'50E1	O R/W		Gain used for calibrating the signal received by CH2
#26	H'50E2	O R/W		Gain used for calibrating the signal received by CH3
#27	H'50E3	O R/W		Gain used for calibrating the signal received by CH4
#28	H'50E4	O R/W		Gain used for calibrating the signal sent by CH5
#29	H'50E5	O R/W		Gain used for calibrating the signal sent by CH6
CR#24~#29: users can store the gains in these registers. Default: K16,000, Unit: LSB.				
#30	H'50E6	X R	Error state	The error state is stored in this register. Please refer to error message table below.
#31	H'50E7	O R/W	Communication address	The RS-485 communication address is stored in this register. The setting range is 01 ~ 254. The default value is K1.
#32	H'50E8	O R/W	Communication speed	Communication speed: 4,800/9,600/19,200/38,400/57,600/115,200 bps ASCII data: 7-bit, even bit, 1 stop bit (7, E, 1) RTU data: 8-bit, even bit, 1 stop bit (8, E, 1) Default: H'0002 b0: 4,800 bps; b1: 9,600 bps (default) b2: 19,200 bps; b3: 38,400 bps b4: 57,600 bps; b5: 115,200 bps b6~b13: Reserved b14: The high byte of the CRC checksum is interchanged with the low byte of the CRC checksum. (Only the RTU mode supports the

CR#	Parameter address	Attribute	Register name	Description							
				interchange.) b15: Switch between the ASCII mode and the RTU mode (0: ASCII mode (default))							
				b15	b14	b13	b12	b11 ~ b9	b8 ~ b6	b5 ~ b3	b2 ~ b0
				CH6	CH5	CH4	CH3	CH2	CH1		
#33	H'50E9	O R/W	Restoring all the setting values to the factory setting	Take CH1 for example. If the value of b2 is 1, all the setting values are restored to the factory setting. Take CH5 for example. If the value of b13 is 1, all the setting values are restored to the factory setting.							
#34	H'50EA	O R	Firmware version	The current version of the firmware is represented by a hexadecimal number. For example, if the current version of the firmware is 1.0A, it is represented by H'010A.							
#35~#48			For system use only								
The definitions of the symbols: O indicates that the register is a latched register. (Data needs to be written into the register through the RS-485 communication.) X indicates that the register is a non-latched register. R indicates that the data can be read from the register by means of the instruction FROM or through the RS-485 communication. W indicates that the data can be written into the register by means of the instruction TO or through the RS-485 communication. Least significant bit (LSB): 1. Voltage input: $1_{\text{LSB}} = 10 \text{ V} / 32,000 = 0.3125 \text{ mV}$ 2. Current input: $1_{\text{LSB}} = 20 \text{ mA} / 32,000 = 0.625 \mu\text{A}$											

* Error state table

Error state	Value	b15 ~b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
The power supply is abnormal.	K1 (H'1)	Reserved	0	0	0	0	0	0	0	1
Hardware failure (GPIO)	K2 (H'2)		0	0	0	0	0	0	1	0
Offset/Gain error	K4 (H'4)		0	0	0	0	0	1	0	0
The input received by CH1 exceeds the range of inputs which can be received by the hardware.	K8 (H'8)		0	0	0	0	1	0	0	0
The input received by CH2 exceeds the range of inputs which can be received by the hardware.	K16 (H'10)		0	0	0	1	0	0	0	0
The input received by CH3 exceeds the range of inputs which can be received by the hardware.	K32 (H'20)		0	0	1	0	0	0	0	0
The input received by CH4 exceeds the range of inputs which can be received by the hardware.	K64 (H'40)		0	1	0	0	0	0	0	0

Note: Every error state depends on the value of a corresponding bit. There may be more than two error states at the same time. If the value of a bit is 0, there is no error. If the value of a bit is 1, there is an error.

■ Adjust Conversion Curve

Users can adjust the conversion curves according to the practical application by changing the offset values (stored in CR#18~CR#21) and the gain values (stored in CR#24~CR#27).

Gain: The corresponding voltage/current input value when the digital output value = 16,000.

Offset: The corresponding voltage/current input value when the digital output value = 0.

- Equation for voltage input Mode0 / Mode2: $0.3125 \text{ mV} = 20 \text{ V} / 64,000 = 10 \text{ V} / 32,000$

$$Y = 16000 \times \left(\frac{X(V)}{10(V)} \times 32000 - Offset \right) / (Gain - Offset)$$

Y=Digital output, X=Voltage input

- Equation for voltage input Mode1 / Mode3: $0.15625\text{mV} = 10\text{V}/64,000 = 5\text{V}/32,000$

$$Y = 16000 \times \left(\frac{X(V)}{5(V)} \times 32000 - Offset \right) / (Gain - Offset)$$

Y=Digital output, X=Voltage input

- Equation for current input Mode4 / Mode5: $0.625\mu\text{A} = 40\text{mA}/64,000 = 20\text{mA}/32,000$

$$Y = 16000 \times \left(\frac{X(mA)}{20(mA)} \times 32000 - Offset \right) / (Gain - Offset)$$

Y=Digital output, X=Current input

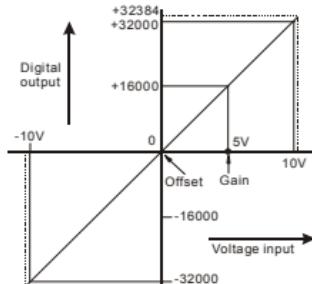
- Equation for current input Mode6: $0.5\mu\text{A} = 16\text{mA}/32,000$

Adopt the Equation of current input Mode4/Mode5, substitute Gain for 19200 (12mA) and Offset for 6400 (4mA)

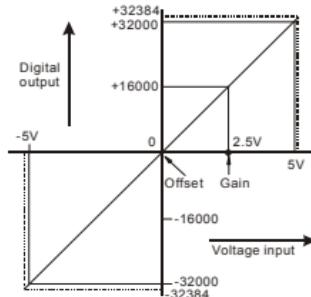
$$Y = 16000 \times \left(\frac{X(mA)}{20(mA)} \times 32000 - 6400 \right) / (19200 - 6400)$$

Y=Digital output, X=Current input

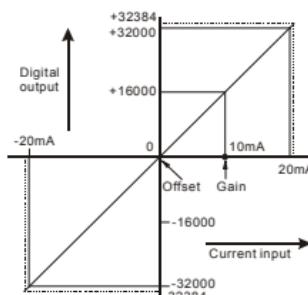
• Mode 0



• Mode 1



• Mode 4



Mode 0 (CR#1)

-10V~+10V; Gain=5V (16,000); Offset=0V (0)

Mode 1 (CR#1)

-5V~+5V; Gain=2.5V (16,000); Offset=0V (0)

Mode 4 (CR#1)

-20mA~+20mA; Gain=10mA (16,000); Offset=0V (0)

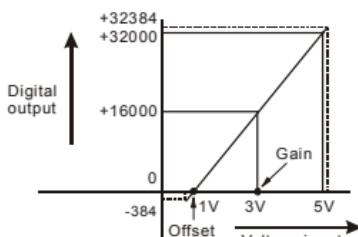
Range of digital values

-32,000~+32,000

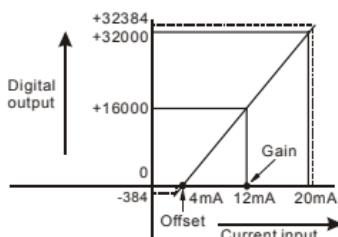
Max. range of digital values

-32,384~+32,384

• Mode 2



• Mode 3



Mode 2 (CR#1)

1V~+5V; Gain=3V; Offset=1V

Mode 3 (CR#1)

+4mA~+20mA; Gain=12mA (19,200); Offset=4mA (6,400)

Range of digital values

0~+32,000

Max. range of digital values	-384~+32,384
------------------------------	--------------

Users can adjust the conversion curves according to the practical application by changing the offset values (stored in CR#22~CR#23) and the gain values (stored in CR#28~CR#29).

Gain: The corresponding voltage/current input value when the digital output value = 16,000.

Offset: The corresponding voltage/current input value when the digital output value = 0.

- Equation for voltage output Mode0: $0.3125\text{mV} = 20\text{V}/64,000$

$$Y(V) = \left[\frac{X \times (\text{Gain} - \text{Offset})}{16000} + \text{Offset} \right] \times \left(\frac{10(V)}{32000} \right)$$

Y=Voltage output, X=Digital input

- Equation for current output Mode1: $0.625\mu\text{A} = 20\text{mA}/32,000$

$$Y(\text{mA}) = \left[\frac{X \times (\text{Gain} - \text{Offset})}{16000} + \text{Offset} \right] \times \left(\frac{20(\text{mA})}{32000} \right)$$

Y=Current output, X=Digital input

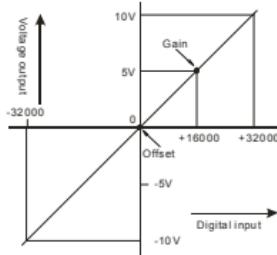
- Equation for current output Mode2: $0.5\mu\text{A} = 16\text{mA}/32,000$

Adopt the equation of current output mode 1, substitute Gain for 19,200(12mA) and Offset for 6,400(4mA)

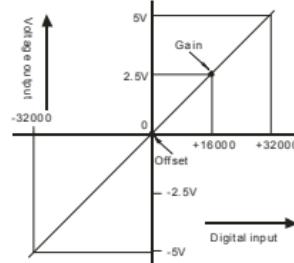
$$Y(\text{mA}) = \left[\frac{X \times (19200 - 6400)}{16000} + 6400 \right] \times \left(\frac{20(\text{mA})}{32000} \right)$$

Y=Current output, X=Digital input

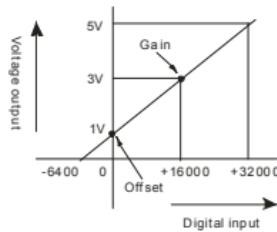
- Mode 0



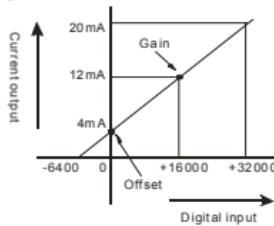
- Mode 1



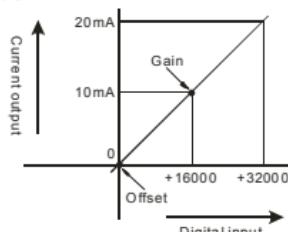
Mode 0 (CR#1)	-10V~+10V; Gain=5V (16,000); Offset=0V (0)
Mode 1 (CR#1)	-5V~+5V; Gain=2.5V (16,000); Offset=0V (0)
Range of digital values	-32,000~+32,000



- Mode 3



- Mode 4



Mode 2 (CR#1)	1V~+5V; Gain=3V; Offset=1V
Mode 3 (CR#1)	+4mA~+20mA; Gain=12mA (19,200); Offset=4mA (6,400)
Mode 4 (CR#1)	0mA~+20mA; Gain=10mA (16,000); Offset=0V (0)
Range of digital values	0~+32,000

感謝您採用台達 DVP 系列產品。DVP06XA-H3 類比輸入/輸出混合模組包含可接受外部 4 點類比信號輸入 (電壓或電流皆可)。將之轉換成 16 位元之數位信號。類比信號輸出部份接受來自 PLC 主機的 2 組 16 位元數位資料，再將之轉換為 2 點類比信號輸出 (電壓或電流皆可)。類比信號輸入部份：使用者可經由配線選擇電壓輸入或電流輸入。電壓輸入範圍 $\pm 10VDC$ (解析度為 $312.5\mu V$)。電流輸入範圍 $\pm 20mA$ (解析度為 $0.625\mu A$)。類比信號輸出部份：使用者可經由配線選擇電壓輸出或電流輸出。電壓輸出範圍 $\pm 10VDC$ (解析度為 $312.5\mu V$)。電流輸出範圍 $0\sim 20mA$ (解析度為 $0.625\mu A$)。

- ✓ 請在使用之前，詳細閱讀本使用說明書。
- ✓ 實施配線前，務必關閉電源。於輸入電源切斷後，一分鐘之內，請勿觸摸內部電路。
- ✓ 本機為開放型 (OPEN TYPE) 機殼，因此使用者使用本機時，必須將之安裝於具防塵、防潮及免於電擊/衝擊意外之外殼配線箱內。另必須具備保護措施 (如：特殊之工具或鑰匙才可打開) 防止非維護人員操作或意外衝擊本體，造成危險及損壞。
- ✓ 輸入電源不可連接於輸入/輸出信號端，否則可能造成嚴重損壞，請在上電之前再次確認電源配線，並請勿在上電時觸摸任何端子。
- ✓ 本體上之接地端子 \oplus 勿必正確的接地，可提高產品抗雜訊能力。

■ 產品外觀尺寸與部位介紹

詳細圖示請參閱英文版頁碼 1 之 Figure1，單位：mm [inch]。

1. DIN 導軌槽 (35mm)	6. 端子
2. 擴充機/擴充模組連接口	7. 固定孔
3. 機種名稱	8. 端子配置
4. 電源、錯誤及轉換指示燈	9. 擴充機/擴充模組連接座
5. DIN 軌固定扣	

■ 輸入/輸出端子台配置

請參閱英文版頁碼 1 之端子配置圖，在此語言版本省略說明。

■ 外部配線

註 1：類比輸入請與其他電源線隔離。

註 2：如果連接電流信號時， $V+$ 及 $I+$ 端子請務必短路。

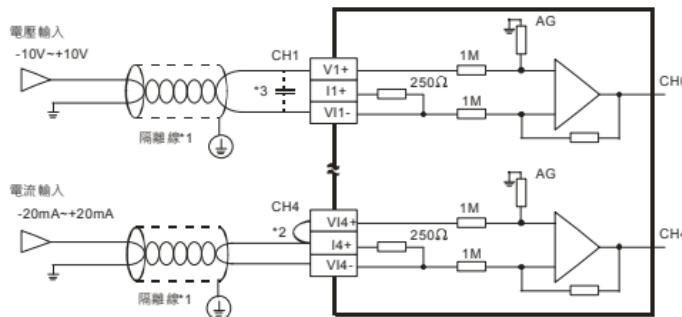
註 3：如果輸入電壓有漣波造成配線受雜訊干擾時請連接 $0.1\sim 0.47\mu F 25V$ 之電容。

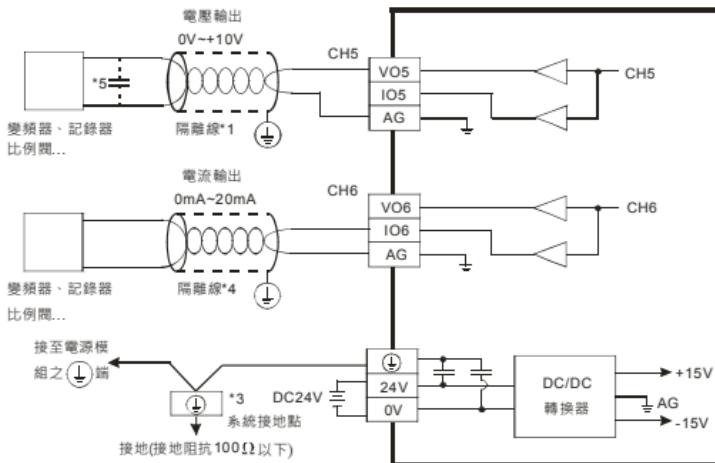
註 4：類比輸出請與其他電源線隔離。

註 5：如果負載之輸入端漣波太大造成配線受雜訊干擾時，請連接 $0.1\sim 0.47\mu F 25V$ 之電容。

註 6：請將電源模組之 \ominus 端及 DVP06XA-H3 類比信號輸出模組之 \ominus 端連接到系統接地點，再將系統接點作接地或接到配電箱之機殼上。

注意：空端子 \bullet 請勿配線。





■ 規格

類比／數位 (AD) 部份	電壓輸入	電流輸入
電源電壓	24VDC (20.4VDC ~ 28.8VDC) (-15% ~ +20%)	
類比訊號輸入通道	4 通道/台	
類比輸入範圍	±10V	±20mA
數位轉換範圍	±32,000	±32,000
解析度	16 bits ($1_{LSB} = 312.5\mu V$)	15 bits ($1_{LSB} = 0.625\mu A$)
輸入阻抗	1MΩ 以上	2500Ω
總和精密度	±0.5% 在 (25°C, 77°F) 範圍內滿刻度時。 ±1% 在 (0 ~ 55°C, 32 ~ 131°F) 範圍內滿刻度時。	
響應時間	1ms	
隔離方式	內部電路與類比區有隔離，通道間未隔離。	
平均功能	有 (CR#3 ~ CR#6 可設定，範圍 K1 ~ K20)	
自我診斷功能	上下極限偵測／通道	
數位／類比 (DA) 部份	電壓輸出	電流輸出
類比訊號輸出通道	2 通道/台	
類比輸出範圍	-10V ~ +10V	0 ~ 20mA
數位資料範圍	-32,000~ +32,000	0 ~ 32,000
解析度	16 bits (312.5μV)	15 bits (0.625μA)
總和精密度	±0.5% 在 (25°C, 77°F) 範圍內滿刻度時。 ±1% 在 (0 ~ 55°C, 32 ~ 131°F) 範圍內滿刻度時。	
輸出阻抗	0.5Ω or 更低	
響應時間	1ms	
最大輸出電流	20mA	-
容許負載阻抗	-	0 ~ 500Ω
隔離方式	內部電路與類比區有隔離，通道間未隔離。	
保護	電壓輸出有短路保護但須注意長時間短路仍有可能造成內部線路損壞，電流輸出可開路。	
與 DVP-PLC 主機串接說明	模組編號以靠近主機之順序自動編號由 0 到 7，最大可連接 8 台且不佔用數位 I/O 點數。	

■ 其他規格

電源規格					
額定最大消耗功率		直流 24VDC (20.4VDC ~ 28.8VDC) (-15% ~ +20%), 4.5W, 由外部電源供應。			
環境規格					
操作 / 儲存環境		操作 : 0°C ~ 55°C (溫度) · 5 ~ 95% (濕度) · 污染等級 2 ; 儲存 : -25°C ~ 70°C (溫度) · 5 ~ 95% (濕度)。			
耐振動/衝擊		國際標準規範 IEC 61131-2, IEC 68-2-6 (TEST Fc)/IEC 61131-2 & IEC 68-2-27 (TEST Ea)			

■ 控制暫存器 CR

CR #	參數位址	屬性		暫存器名稱	說明			
#0	H'50C8	O	R	機種型號	系統內定 · DVP06XA-H3 機種編碼 = H'6608 使用者可在程式中將此機種型號讀出，以判斷擴充模組是否存在。			
#1	H'50C9	O	R/W	輸入模式設定 (CH1~CH4)	CH4	CH3	CH2	CH1
					模式 0000 : 電壓輸入模式 (-10V ~ +10V)	模式 0001 : 電壓輸入模式 (-5V ~ +5V)	模式 0010 : 電壓輸入模式 (1V ~ +5V)	模式 0011 : 電流輸入模式 (4mA ~ +20mA)
					模式 0100 : 電流輸入模式 (-20mA ~ +20mA)	模式 1111 : 通道關閉		
#2	H'50CA	O	R/W	輸出模式設定 (CH5~CH6)	保留	保留	CH6	CH5
					模式 0000 : 電壓輸出模式 (-10V ~ +10V)	模式 0001 : 電壓輸出模式 (-5V ~ +5V)	模式 0010 : 電壓輸出模式 (1V ~ +5V)	模式 0011 : 電流輸出模式 (4mA ~ +20mA)
					模式 0100 : 電流輸出模式 (0mA ~ +20mA)	模式 1111 : 通道關閉		
#3	H'50CB	O	R/W	CH1 平均次數	通道 CH1 ~ CH4 輸入信號的平均次數設定，可設定範圍 K1 ~ K20。出廠設定值為 K10。			
#4	H'50CC	O	R/W	CH2 平均次數				
#5	H'50CD	O	R/W	CH3 平均次數				
#6	H'50CE	O	R/W	CH4 平均次數				
#7	H'50CF	X	R	CH1 輸入信號平均值	通道 CH1 ~ CH4 輸入信號平均值顯示。			
#8	H'50D0	X	R	CH2 輸入信號平均值				
#9	H'50D1	X	R	CH3 輸入信號平均值				
#10	H'50D2	X	R	CH4 輸入信號平均值				
#11	H'50D3	X	R/W	CH5 輸出數值	通道 CH5 ~ CH6 輸出數值，出廠設定值為 K0，單位為 LSB。			
#12	H'50D4	X	R/W	CH6 輸出數值				
#13	H'50D5	X	R	CH1 輸入信號現在值	通道 CH1 ~ CH4 輸入信號現在值顯示			
#14	H'50D6	X	R	CH2 輸入信號現在值				
#15	H'50D7	X	R	CH3 輸入信號現在值				
#16	H'50D8	X	R	CH4 輸入信號現在值				
#18	H'50DA	O	R/W	CH1 微調 OFFSET 值	通道 CH1 ~ CH6 訊號的 OFFSET 設定，出廠設定			

CR #	參數位址	屬性	暫存器名稱		說明															
#19	H'50DB	O R/W	CH2 微調 OFFSET 值		值為 K0 · 單位為 LSB 。															
#20	H'50DC	O R/W	CH3 微調 OFFSET 值		通道 CH1 ~ CH6 訊號的 OFFSET 設定 · 出廠設定值為 K0 · 單位為 LSB 。															
#21	H'50DD	O R/W	CH4 微調 OFFSET 值																	
#22	H'50DE	O R/W	CH5 微調 OFFSET 值																	
#23	H'50DF	O R/W	CH6 微調 OFFSET 值																	
#24	H'50E0	O R/W	CH1 微調 GAIN 值																	
#25	H'50E1	O R/W	CH2 微調 GAIN 值		通道 CH1 ~ CH6 訊號的 GAIN 設定 · 出廠設定值為 K16,000 · 單位為 LSB 。															
#26	H'50E2	O R/W	CH3 微調 GAIN 值																	
#27	H'50E3	O R/W	CH4 微調 GAIN 值																	
#28	H'50E4	O R/W	CH5 微調 GAIN 值																	
#29	H'50E5	O R/W	CH6 微調 GAIN 值																	
#30	H'50E6	X R	錯誤狀態		儲存所有錯誤狀態的資料暫存器 · 詳細內容請參照錯誤信息表 。															
#31	H'50E7	O R/W	通訊位址設定		設定 RS-485 通訊位址 · 設定範圍 01 ~ 254 。出廠設定值為 K1 。															
#32	H'50E8	O R/W	通訊速率設定		設定通訊速率 · 共有 4,800/9,600/19,200 bps/38,400 bps/57,600 bps/115,200 bps 六種 。 ASCII 模式資料格式固定為 7-bit · 偶位元 · 1 stop bit (7, E, 1) · RTU 模式資料格式固定為 8-bit · 偶位元 · 1 stop bit (8, E, 1) 。出廠設定值為 H'0002 。 b0: 4,800 bps; b1: 9,600 bps (出廠設定值) b2: 19,200 bps; b3: 38,400 bps b4: 57,600 bps; b5: 115,200 bps (位元/秒) b6 ~ b13: 保留 b14: CRC 檢查碼高低位交換 (僅 RTU 模式有效) b15: ASCII/RTU 模式切換。 0 為 ASCII 模式 (出廠設定值)															
#33	H'50E9	O R/W	恢復出廠設定		b15	b14	b13	b12	b11 ~ b9	b8 ~ b6	b5 ~ b3	b2 ~ b0								
					CH6	CH5	CH4	CH3	CH2	CH1										
					CH1 ~ CH4 以 CH1 設定來說明 : b2 設定為 1 時,所有設定值將回復為原廠設定值。															
					CH5 ~ CH6 以 CH5 設定來說明 : b13, b12 : b13 設定為 1 時,所有設定值將回復為原廠設定值。															
#34	H'50EA	O R	韌體版本		16 進制 · 顯示目前韌體版本 · 如 1.0A 則 H'010A 。															
#35 ~ #48			系統內部使用																	

符號定義 : O 表示為保持型 (須由 RS-485 通訊寫入才有停電保持功能) 。 X 表示為非保持型 。

R 表示為可使用 FROM 指令讀取資料 · 或利用 RS-485 通訊讀取資料 。

W 表示為可使用 TO 指令寫入資料 · 或利用 RS-485 通訊寫入資料 。

最低有效位值 (LSB) : 1. 電壓輸入 : $1_{LSB} = 10V / 32,000 = 0.3125mV$

2. 電流輸入 : $1_{LSB} = 20mA / 32,000 = 0.625\mu A$

* CR#30 錯誤狀態表 :

錯誤狀態	內容值	b15 ~ b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
電源異常	K1 (H'1)	保留	0	0	0	0	0	0	0	1

錯誤狀態	內容值	b15 ~ b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
硬體故障 (GPIO)	K2 (H'2)		0	0	0	0	0	0	1	0
OFFSET/GAIN 錯誤	K4 (H'4)		0	0	0	0	0	1	0	0
CH1 變換值異常	K8 (H'8)	保留	0	0	0	0	1	0	0	0
CH2 變換值異常	K16 (H'10)		0	0	0	1	0	0	0	0
CH3 變換值異常	K32 (H'20)		0	0	1	0	0	0	0	0
CH4 變換值異常	K64 (H'40)		0	1	0	0	0	0	0	0

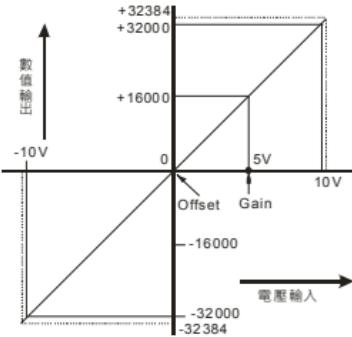
註：每個錯誤狀態由相對應之位元 b0 ~ b7 決定，有可能會同時產生兩個以上之錯誤狀態。0 代表正常無錯誤，1 代表有錯誤狀態產生。

■ 調整轉換特性曲線

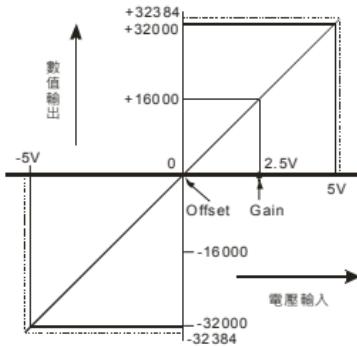
使用者可依實際應用需要來調整轉換特性曲線，調整時以改變 Offset 值 (CR#18 ~ CR#21) 及 Gain 値 (CR#24 ~ CR#27) 來進行。

詳細公式請參閱英文版頁碼 5-6 之定義，在此語言版本省略說明。

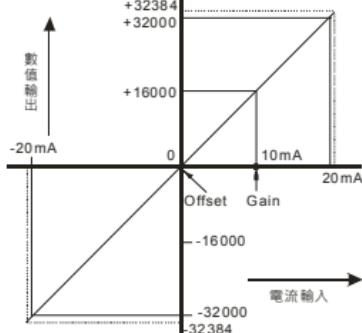
- 模式 0



- 模式 1

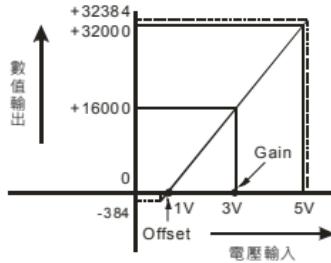


- 模式 4

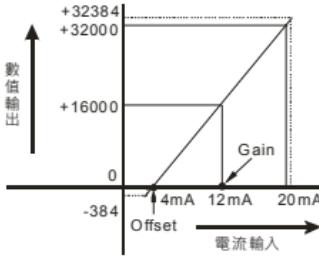


模式 0 (CR#1)	-10V ~ +10V · Gain = 5V (16,000) · Offset = 0V (0)
模式 1 (CR#1)	-5V ~ +5V · Gain = 2.5V (16,000) · Offset = 0V (0)
模式 4 (CR#1)	-20mA ~ +20mA · Gain = 10mA (16,000) · Offset = 0V (0)
數值資料範圍	-32,000 ~ +32,000
數值資料範圍極限值	-32,384 ~ +32,384

- 模式 2



- 模式 3

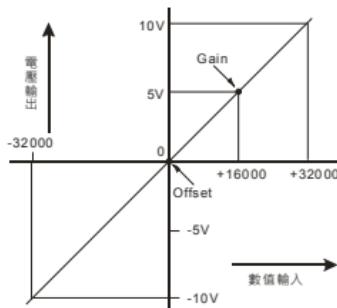


模式 2 (CR#1)	$1V \sim +5V \cdot Gain = 3V \cdot Offset = 1V$
模式 3 (CR#1)	$+4mA \sim +20mA \cdot Gain = 12mA (19,200) \cdot Offset = 4mA (6,400)$
數值資料範圍	$0 \sim +32,000$
數值資料範圍極限值	-384 ~ +32,384

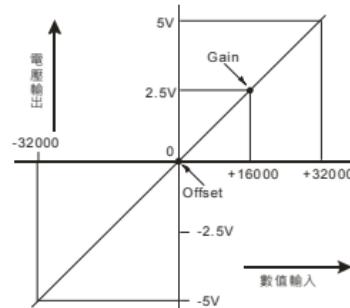
使用者可依實際應用需要來調整轉換特性曲線，調整時以改變 Offset 值(CR#22 ~ CR#23)及 Gain 值 (CR#28~ CR#29)來進行。

詳細公式請參閱英文版頁碼 7 之定義，在此語言版本省略說明。

• 模式 0



• 模式 1

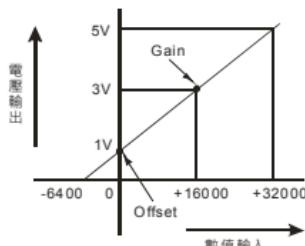


模式 0 (CR#1)	$-10V \sim +10V \cdot Gain = 5V (16,000) \cdot Offset = 0V (0)$
---------------	---

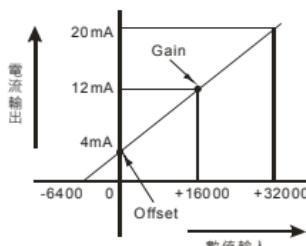
模式 1 (CR#1)	$-5V \sim +5V \cdot Gain = 2.5V (16,000) \cdot Offset = 0V (0)$
---------------	---

數位資料範圍	$-32,000 \sim +32,000$
--------	------------------------

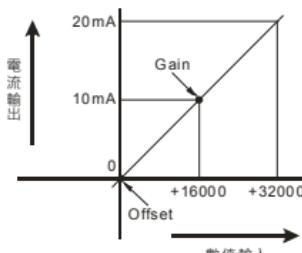
• 模式 2



• 模式 3



• 模式 4



模式 2 (CR#1)	$1V \sim +5V \cdot Gain = 3V \cdot Offset = 1V$
---------------	---

模式 3 (CR#1)	$+4mA \sim +20mA \cdot Gain = 12mA (19,200) \cdot Offset = 4mA (6,400)$
---------------	---

模式 4 (CR#1)	$0mA \sim +20mA \cdot Gain = 10mA (16,000) \cdot Offset = 0V (0)$
---------------	---

數位資料範圍	$0 \sim +32,000$
--------	------------------

感谢您采用台达 DVP 系列产品。DVP06XA-H3 模拟输入/输出混合模块包含可接受外部 4 点模拟信号输入 (电压或电流皆可) · 将之转换成 16 位之数字信号。模拟信号输出部份接受来自 PLC 主机的 2 组 16 位数字数据 · 再将之转换为 2 点模拟信号输出 (电压或电流皆可)。模拟信号输入部份 : 使用者可经由配线选择电压输入或电流输入。电压输入范围 $\pm 10VDC$ (分辨率为 $312.5\mu V$)。电流输入范围 $\pm 20mA$ (分辨率为 $0.625\mu A$)。模拟信号输出部份 : 使用者可经由配线选择电压输出或电流输出。电压输出范围 $\pm 10VDC$ (分辨率为 $312.5\mu V$)。电流输出范围 $0\sim 20mA$ (分辨率为 $0.625\mu A$)。

- ✓ 请在使用之前 · 详细阅读本使用说明书。
- ✓ 实施配线前 · 务必关闭电源。于输入电源切断后 · 一分钟之内 · 请勿触摸内部电路。
- ✓ 本机为开放型 (OPEN TYPE) 机壳 · 因此使用者使用本机时 · 必须将之安装于具防尘、防潮及免于电击/冲击意外之外壳配线箱内。另必须具备保护措施 (如: 特殊之工具或钥匙才可打开) 防止非维护人员操作或意外冲击本体 · 造成危险及损坏。
- ✓ 输入电源不可连接于输入/输出信号端 · 否则可能造成严重损坏 · 请在上电之前再次确认电源配线 · 并请勿在上电时触摸任何端子。
- ✓ 本体上之接地端子 \oplus 务必正确的接地 · 可提高产品抗噪声能力。

■ 产品外观尺寸与部位介绍

详细图示请参阅英文版页码 1 之 Figure1 · 单位 : mm [inch] ·

1. DIN 导轨槽 (35mm)	6. 端子
2. 扩充机/扩充模块连接口	7. 固定孔
3. 机种名称	8. 端子配置
4. 电源、错误及转换指示灯	9. 扩充机/扩充模块连接座
5. DIN 轨固定扣	

■ 输入/输出端子台配置

请参阅英文版页码 1 之端子配置图 · 在此语言版本省略说明。

■ 外部配线

注 1 : 模拟输入请与其它电源线隔离。

注 2 : 如果连接电流信号时 · $V+$ 及 $I+$ 端子请务必短路。

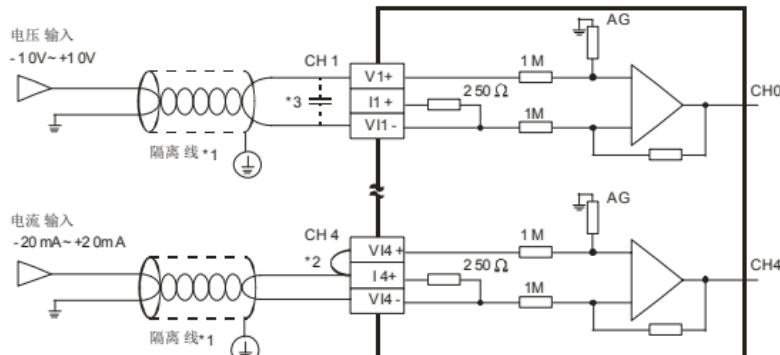
注 3 : 如果输入电压有涟波造成配线受噪声干扰时请连接 $0.1 \sim 0.47\mu F$ $25V$ 之电容。

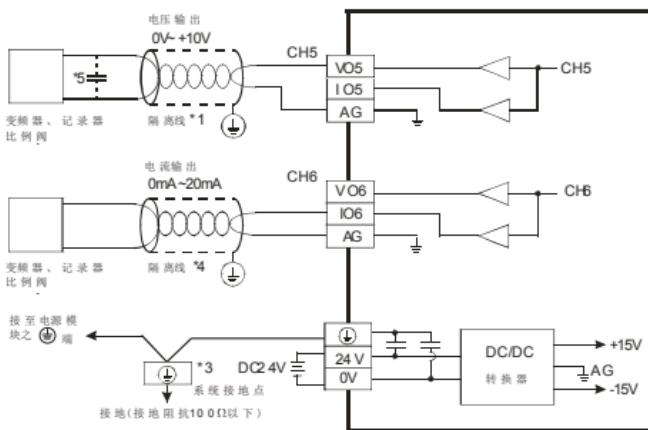
注 4 : 模拟输出请与其它电源线隔离。

注 5 : 如果负载之输入端涟波太大造成配线受噪声干扰时 · 请连接 $0.1 \sim 0.47\mu F$ $25V$ 之电容。

注 6 : 请将电源模块之 \ominus 端及 DVP06XA-H3 模拟信号输出模块之 \ominus 端连接到系统接地点 · 再将系统接点作接地或接到配电箱之机壳上。

注意 : 空端子 \bullet 请勿配线。





■ 规格

模拟／数字 (AD) 部份	电压输入		电流输入		
电源电压	24VDC (20.4VDC ~ 28.8VDC) (-15% ~ +20%)				
模拟讯号输入信道	4 通道/台				
模拟输入范围	$\pm 10V$		$\pm 20mA$		
数字转换范围	$\pm 32,000$		$\pm 32,000$		
分辨率	16 bits ($1_{LSB} = 312.5\mu V$)		15 bits ($1_{LSB} = 0.625\mu A$)		
输入阻抗	$1M\Omega$ 以上		250Ω		
总和精密度	$\pm 0.5\%$ 在 ($25^{\circ}C, 77^{\circ}F$) 范围内满刻度时。 $\pm 1\%$ 在 ($0 \sim 55^{\circ}C, 32 \sim 131^{\circ}F$) 范围内满刻度时。				
响应时间	1ms				
隔离方式	内部电路与模拟区有隔离，通道间未隔离。				
平均功能	有 (CR#3 ~ CR#6 可设定，范围 K1 ~ K20)				
自我诊断功能	上下极限侦测／通道				
数字／模拟 (DA) 部份	电压输出	电流输出			
模拟讯号输出信道	2 通道/台				
模拟输出范围	$-10V \sim +10V$	$0 \sim 20mA$			
数字数据范围	$-32,000 \sim +32,000$	$0 \sim 32,000$			
分辨率	16 bits (312.5 μV)	15 bits (0.625 μA)			
总和精密度	$\pm 0.5\%$ 在 ($25^{\circ}C, 77^{\circ}F$) 范围内满刻度时。 $\pm 1\%$ 在 ($0 \sim 55^{\circ}C, 32 \sim 131^{\circ}F$) 范围内满刻度时。				
输出阻抗	0.5Ω or 更低				
响应时间	1ms				
最大输出电流	20mA	-			
容许负载阻抗	-	$0 \sim 500\Omega$			
隔离方式	内部电路与模拟区有隔离，通道间未隔离。				
保护	电压输出有短路保护但须注意长时间短路仍有可能造成内部线路损坏，电流输出可开路。				
与 DVP-PLC 主机串接说明	模块编号以靠近主机之顺序自动编号由 0 到 7，最大可连接 8 台且不占用数字 I/O 点数。				

■ 其它规格

电源规格				
额定最大消耗功率		直流 24VDC (20.4VDC ~ 28.8VDC) (-15% ~ +20%), 4.5W, 由外部电源供应。		
环境规格				
操作 / 储存环境		操作 : 0°C ~ 55°C (温度) · 5 ~ 95% (湿度) · 污染等级 2 ; 储存 : -25°C ~ 70°C (温度) · 5 ~ 95% (湿度) 。		
耐振动/冲击		国际标准规范 IEC 61131-2, IEC 68-2-6 (TEST Fc)/IEC 61131-2 & IEC 68-2-27 (TEST Ea)		

■ 控制寄存器 CR

CR #	参数地址	属性	寄存器名称	说明
#0	H'50C8	O R	机种型号	系统内定 · DVP06XA-H3 机种编码 = H'6608 使用者可在程序中将此机种型号读出，以判断扩充模块是否存在。
#1	H'50C9	O R/W	输入模式设定 (CH1~CH4)	CH4 CH3 CH2 CH1 模式 0000 : 电压输入模式 (-10V ~ +10V) 模式 0001 : 电压输入模式 (-5V~+5V) 模式 0010 : 电压输入模式 (1V ~ +5V) 模式 0011 : 电流输入模式 (4mA ~ +20mA) 模式 0100 : 电流输入模式 (-20mA ~+20mA) 模式 1111 : 通道关闭
#2	H'50CA	O R/W	输出模式设定 (CH5~CH6)	保留 保留 CH6 CH5 模式 0000 : 电压输出模式 (-10V ~ +10V) 模式 0001 : 电压输出模式 (-5V~+5V) 模式 0010 : 电压输出模式 (1V ~ +5V) 模式 0011 : 电流输出模式 (4mA ~ +20mA) 模式 0100 : 电流输出模式 (0mA ~+20mA) 模式 1111 : 通道关闭
#3	H'50CB	O R/W	CH1 平均次数	信道 CH1 ~ CH4 输入信号的平均次数设定 · 可设定范围 K1 ~ K20。出厂设定值为 K10 。
#4	H'50CC	O R/W	CH2 平均次数	
#5	H'50CD	O R/W	CH3 平均次数	
#6	H'50CE	O R/W	CH4 平均次数	
#7	H'50CF	X R	CH1 输入信号平均值	信道 CH1 ~ CH4 输入信号平均值显示。
#8	H'50D0	X R	CH2 输入信号平均值	
#9	H'50D1	X R	CH3 输入信号平均值	
#10	H'50D2	X R	CH4 输入信号平均值	
#11	H'50D3	X R/W	CH5 输出数值	信道 CH5 ~ CH6 输出数值 · 出厂设定值为 K0 · 单位为 LSB 。
#12	H'50D4	X R/W	CH6 输出数值	
#13	H'50D5	X R	CH1 输入信号现在值	信道 CH1 ~ CH4 输入信号现在值显示
#14	H'50D6	X R	CH2 输入信号现在值	
#15	H'50D7	X R	CH3 输入信号现在值	
#16	H'50D8	X R	CH4 输入信号现在值	
#18	H'50DA	O R/W	CH1 微调 OFFSET 值	信道 CH1 ~ CH6 讯号的 OFFSET 设定 · 出厂设定值为 K0 · 单位为 LSB 。
#19	H'50DB	O R/W	CH2 微调 OFFSET 值	

CR #	参数地址	属性	寄存器名称	说明																							
#20	H'50DC	O R/W	CH3 微调 OFFSET 值	信道 CH1 ~ CH6 讯号的 OFFSET 设定 · 出厂设定值为 K0 · 单位为 LSB 。																							
#21	H'50DD	O R/W	CH4 微调 OFFSET 值																								
#22	H'50DE	O R/W	CH5 微调 OFFSET 值																								
#23	H'50DF	O R/W	CH6 微调 OFFSET 值																								
#24	H'50E0	O R/W	CH1 微调 GAIN 值	信道 CH1 ~ CH6 讯号的 GAIN 设定 · 出厂设定值为 K16,000 · 单位为 LSB 。																							
#25	H'50E1	O R/W	CH2 微调 GAIN 值																								
#26	H'50E2	O R/W	CH3 微调 GAIN 值																								
#27	H'50E3	O R/W	CH4 微调 GAIN 值																								
#28	H'50E4	O R/W	CH5 微调 GAIN 值																								
#29	H'50E5	O R/W	CH6 微调 GAIN 值																								
#30	H'50E6	X R	错误状态	储存所有错误状态的数据寄存器 · 详细内容请参照错误信息表 。																							
#31	H'50E7	O R/W	通讯地址设定	设定 RS-485 通讯地址 · 设定范围 01 ~ 254 · 出厂设定值为 K1 。																							
#32	H'50E8	O R/W	通讯速率设定	设定通讯速率 · 共有 4,800/9,600/19,200 bps/38,400 bps/57,600 bps/115,200 bps 六种 。 ASCII 模式数据格式固定为 7-bit 、偶位、 1 stop bit (7, E, 1) · RTU 模式数据格式固定为 8-bit 、偶位、 1 stop bit (8, E, 1) 。出厂设定值为 H'0002 。 b0: 4,800 bps; b1: 9,600 bps (出厂设定值) b2: 19,200 bps; b3: 38,400 bps b4: 57,600 bps; b5: 115,200 bps (位 / 秒) b6 ~ b13: 保留 b14: CRC 检查码高低位交换 (仅 RTU 模式有效) b15: ASCII/RTU 模式切换 · 0 为 ASCII 模式 (出厂设定值)																							
#33	H'50E9	O R/W	恢复出厂设定	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>b15</td><td>b14</td><td>b13</td><td>b12</td><td>b11 ~ b9</td><td>b8 ~ b6</td><td>b5 ~ b3</td><td>b2 ~ b0</td> </tr> <tr> <td>CH6</td><td>CH5</td><td>CH4</td><td>CH3</td><td>CH2</td><td>CH1</td><td></td><td></td> </tr> </table> CH1 ~ CH4 以 CH1 设定来说明 : b2 设定为 1 时 , 所有设定值将回复为原厂设定值 。 CH5 ~ CH6 以 CH5 设定来说明 : b13, b12 : b13 设定为 1 时 , 所有设定值将回复为原厂设定值 。								b15	b14	b13	b12	b11 ~ b9	b8 ~ b6	b5 ~ b3	b2 ~ b0	CH6	CH5	CH4	CH3	CH2	CH1		
b15	b14	b13	b12	b11 ~ b9	b8 ~ b6	b5 ~ b3	b2 ~ b0																				
CH6	CH5	CH4	CH3	CH2	CH1																						
#34	H'50EA	O R	韧体版本	16 进制 · 显示目前韧体版本 · 如 1.0A 则 H'010A ·																							
#35 ~ #48			系统内部使用																								
符号定义 : O 表示为保持型 (须由 RS-485 通讯写入才有停电保持功能) 。 X 表示为非保持型 。 R 表示为可使用 FROM 指令读取数据 · 或利用 RS-485 通讯读取数据 。 W 表示为可使用 TO 指令写入数据 · 或利用 RS-485 通讯写入数据 。 最低有效位值 (LSB) : 1. 电压输入 : $1_{LSB} = 10V / 32,000 = 0.3125mV$ 2. 电流输入 : $1_{LSB} = 20mA / 32,000 = 0.625\mu A$																											

* CR#30 错误状态表 :

错误状态	内容值	b15 ~ b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
电源异常	K1 (H'1)	保留	0	0	0	0	0	0	0	1
硬件故障 (GPIO)	K2 (H'2)		0	0	0	0	0	0	1	0

错误状态	内容值	b15 ~ b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
OFFSET/GAIN 错误	K4 (H'4)	保留	0	0	0	0	0	1	0	0
CH1 变换值异常	K8 (H'8)		0	0	0	0	1	0	0	0
CH2 变换值异常	K16 (H'10)		0	0	0	1	0	0	0	0
CH3 变换值异常	K32 (H'20)		0	0	1	0	0	0	0	0
CH4 变换值异常	K64 (H'40)		0	1	0	0	0	0	0	0

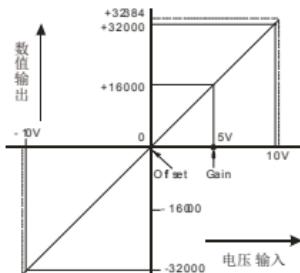
注：每个错误状态由相对应之位 b0 ~ b7 决定，有可能会同时产生两个以上之错误状态。0 代表正常无错误，1 代表有错误状态产生。

■ 调整转换特性曲线

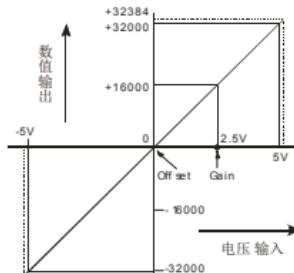
使用者可依实际应用需要来调整转换特性曲线，调整时以改变 Offset 值 (CR#18 ~ CR#21) 及 Gain 値 (CR#24 ~ CR#27) 来进行。

详细公式请参阅英文版页码 5-6 之定义，在此语言版本省略说明。

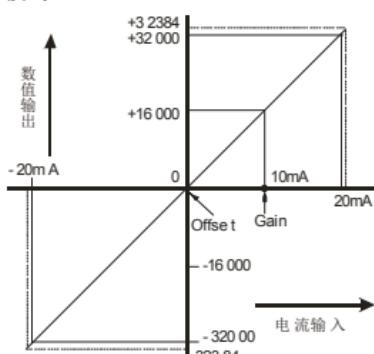
• 模式 0



• 模式 1

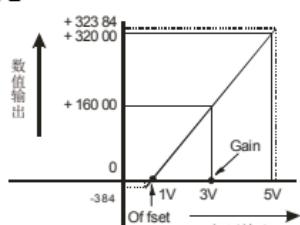


• 模式 4

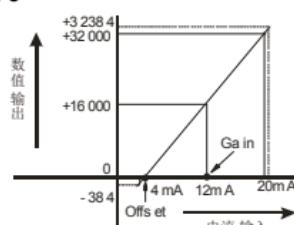


模式 0 (CR#1)	-10V ~ +10V · Gain = 5V (16,000) · Offset = 0V (0)
模式 1 (CR#1)	-5V ~ +5V · Gain = 2.5V (16,000) · Offset = 0V (0)
模式 4 (CR#1)	-20mA ~ +20mA · Gain = 10mA (16,000) · Offset = 0V (0)
数值数据范围	-32,000 ~ +32,000
数值数据范围极限值	-32,384 ~ +32,384

• 模式 2



• 模式 3

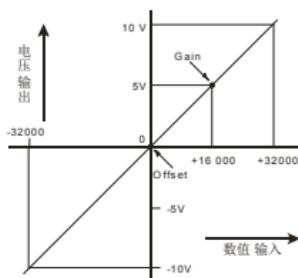


模式 2 (CR#1)	1V ~ +5V · Gain = 3V · Offset = 1V
模式 3 (CR#1)	+4mA ~ +20mA · Gain = 12mA (19,200) · Offset = 4mA (6,400)
数值数据范围	0 ~ +32,000
数值数据范围极限值	-384 ~ +32,384

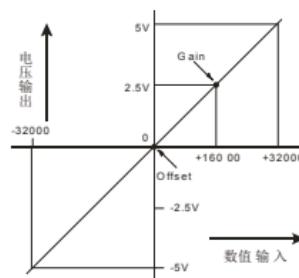
使用者可依实际应用需要来调整转换特性曲线·调整时以改变 Offset 值(CR#22 ~ CR#23)及 Gain 值 (CR#28~ CR#29)来进行。

详细公式请参阅英文版页码 7 之定义·在此语言版本省略说明。

• 模式 0

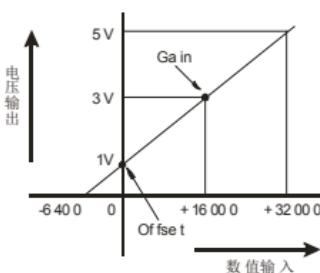


• 模式 1

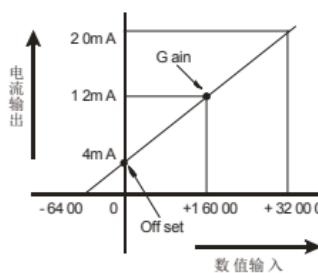


模式 0 (CR#1)	$-10V \sim +10V \cdot Gain = 5V (16,000) \cdot Offset = 0V (0)$
模式 1 (CR#1)	$-5V \sim +5V \cdot Gain = 2.5V (16,000) \cdot Offset = 0V (0)$
数字数据范围	$-32,000 \sim +32,000$

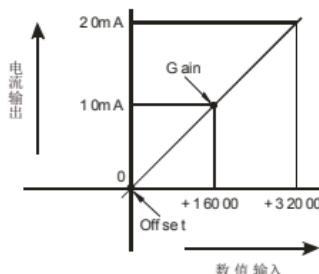
• 模式 2



• 模式 3



• 模式 4



模式 2 (CR#1)	$1V \sim +5V \cdot Gain = 3V \cdot Offset = 1V$
模式 3 (CR#1)	$+4mA \sim +20mA \cdot Gain = 12mA (19,200) \cdot Offset = 4mA (6,400)$
模式 4 (CR#1)	$0mA \sim +20mA \cdot Gain = 10mA (16,000) \cdot Offset = 0V (0)$
数字数据范围	$0 \sim +32,000$